

Examen GRAVITATION

Philippe Bendjoya

17/04/2008

On va étudier la stabilité des points de Lagrange dans le cas du P3CCR. on note (x_0, y_0) la position d'un point d'équilibre et on considère un petit déplacement (X, Y) par rapport à ce point de telle sorte que $x = x_0 + X, y = y_0 + Y$

1) Montrer que :

$$\begin{aligned}\ddot{X} - 2n\dot{Y} &\simeq X \left(\frac{\partial^2 U}{\partial x^2} \right)_0 + Y \left(\frac{\partial^2 U}{\partial y \partial x} \right)_0 \\ \ddot{Y} + 2n\dot{X} &\simeq X \left(\frac{\partial^2 U}{\partial y \partial x} \right)_0 + Y \left(\frac{\partial^2 U}{\partial y^2} \right)_0\end{aligned}$$

où $U = \frac{n^2}{2}(x^2 + y^2) + \frac{\mu_1}{r_1} + \frac{\mu_2}{r_2}$

2) justifiez.

On pose $U_{xx} = \left(\frac{\partial^2 U}{\partial x^2} \right)_0, U_{yy} = \left(\frac{\partial^2 U}{\partial y^2} \right)_0, U_{xy} = \left(\frac{\partial^2 U}{\partial y \partial x} \right)_0$ et $\vec{X} = \begin{pmatrix} X \\ Y \\ \dot{X} \\ \dot{Y} \end{pmatrix}$

3) Mettre les équations précédentes sous la forme matricielle : $\dot{\vec{X}} = A\vec{X}$. Expliciter A

4) Ecrire le polynome caractéristique permettant de trouver les valeurs propres.

5) Exprimer les valeurs propres $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \lambda_4$

On peut alors écrire

$$X = \sum_{j=1}^4 \bar{\alpha}_j e^{\lambda_j t} \quad \dot{X} = \sum_{j=1}^4 \bar{\alpha}_j \lambda_j e^{\lambda_j t}$$

de même

$$Y = \sum_{j=1}^4 \bar{\beta}_j e^{\lambda_j t} \quad \dot{Y} = \sum_{j=1}^4 \bar{\beta}_j \lambda_j e^{\lambda_j t}$$

$\bar{\alpha}$ et $\bar{\beta}$ désignent des quantités a priori complexes.

6) Pourquoi nécessairement les $\bar{\beta}_j$ sont fonctions des $\bar{\alpha}_j$?

7) Trouver la relation entre $\bar{\beta}_j$ et $\bar{\alpha}_j$

8) Si à $t = 0$ $X = X_0, \dot{X} = \dot{X}_0, Y = Y_0, \dot{Y} = \dot{Y}_0$. Ecrire les équations qui permettent de trouver les $\bar{\alpha}_j$

On introduit les quantités :

$$\begin{aligned}\bar{A} &= \frac{\mu_1}{(r_1^3)_0} + \frac{\mu_2}{(r_2^3)_0} \\ \bar{B} &= 3 \left(\frac{\mu_1}{(r_1^5)_0} + \frac{\mu_2}{(r_2^5)_0} \right) y_0^2 \\ \bar{C} &= 3 \left(\mu_1 \frac{(x_0 + \mu_2)}{(r_1^5)_0} + \mu_2 \frac{(x_0 - \mu_1)}{(r_2^5)_0} \right) y_0 \\ \bar{D} &= 3 \left(\mu_1 \frac{(x_0 + \mu_2)^2}{(r_1^5)_0} + \mu_2 \frac{(x_0 - \mu_1)^2}{(r_2^5)_0} \right)\end{aligned}$$

9) Montrer que

$$\begin{aligned}U_{xx} &= 1 - \bar{A} + \bar{D} \\ U_{yy} &= 1 - \bar{A} + \bar{B} \\ U_{xy} &= \bar{C}\end{aligned}$$

Toutes ces quantités ainsi que X, Y, \dot{X} et \dot{Y} sont des quantités réelles bien que λ_j et $\bar{\alpha}_j$ peuvent être complexes.

Stabilité des points de Lagrange colinéaires : L_1, L_2, L_3

Pour ces points on a $y_0 = 0, (r_1^2)_0 = (x_0 + \mu_2)^2$ et $(r_2^2)_0 = (x_0 - \mu_1)^2$

- 10) Réexprimer U_{xx}, U_{xy}, U_{yy} et l'équation caractéristique (pour la détermination des valeurs propres) en fonction de \bar{A}
- 11) Montrer que $\lambda_1 = -\lambda_2$ et $\lambda_3 = -\lambda_4$.
- 12) Justifiez que la condition de stabilité est que λ_j doivent être imaginaires purs. Ceci se traduit par $\lambda_1^2 = \lambda_2^2 < 0$ et $\lambda_3^2 = \lambda_4^2 < 0$.
- 13) En déduire qu'on a stabilité si $(1 - \bar{A})(1 + 2\bar{A}) > 0$.
- 14) Montrer qu'étant donné les expressions de r_1 et r_2 et le fait que $\mu_2 < 1/2$ cette condition ne peut être remplie et donc que les points L_1, L_2, L_3 sont instables.

Stabilité des points de Lagrange triangulaires : L_4, L_5

Pour ces points on a $x_0 = 1/2 - \mu_2, y_0 = \pm\sqrt{3}/2, (r_1)_0 = (r_2)_0 = 1$

15) Exprimer U_{xx}, U_{xy}, U_{yy} et l'équation caractéristique.

16) Montrer que les valeurs propres sont purement imaginaires si $\mu_2 \leq \frac{27 - \sqrt{621}}{54} \simeq 0.0385$

17) montrer qu'on peut alors écrire $\lambda_{1,2} = \pm\sqrt{-1 + \frac{27}{4}\mu_2}$ et $\lambda_{3,4} = \pm\sqrt{-\frac{27}{4}\mu_2}$. Quel type de mouvement va-t-on avoir autour des points de Lagrange triangulaires ?