

Licence SM2 — Méthodes Mathématiques pour la Physique

Contrôle du 23/2/2012

durée: 1h30 ^{1,5}

Documents, calculatrices, téléphones portables, et tous appareils électroniques interdits (sauf montres). On fera particulièrement attention à la rédaction.

1 Questions de cours (4 points)

1. Définissez le polynôme caractéristique d'une matrice carrée M .
2. Que sont les racines du polynôme caractéristique ?
3. Énoncez le théorème de Cayley-Hamilton.

2 Base orthonormale (8 points)

Soit $E = \mathbb{R}^3$ muni de sa structure usuelle d'espace vectoriel euclidien. Pour rappel, si $\vec{x} = (x_1, x_2, x_3)$ et $\vec{y} = (y_1, y_2, y_3)$, le produit scalaire est donné par : $(\vec{x}, \vec{y}) = x_1y_1 + x_2y_2 + x_3y_3$. On note $\mathcal{B} = (\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3)$ la base canonique ($\vec{e}_1 = (1, 0, 0)$, $\vec{e}_2 = (0, 1, 0)$, $\vec{e}_3 = (0, 0, 1)$).

On pose $\vec{u}_1 = (1, 2, 1)$, $\vec{u}_2 = (-2, 0, 1)$, $\vec{u}_3 = (0, 1, 2)$.

1. Montrer que la famille $\mathcal{C} = (\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3)$ est une base de E .
2. \mathcal{C} est-elle une famille orthogonale ? Si non, trouver son orthogonale de Gram-Schmidt $(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3)$.
3. Trouver l'orthonormalisée de Gram-Schmidt de \mathcal{C} , notée $\mathcal{D} = (\vec{w}_1, \vec{w}_2, \vec{w}_3)$.
4. Soit $\vec{x} = (x_1, x_2, x_3)$ dans la base canonique. Quelles sont les coordonnées de \vec{x} dans la base \mathcal{D} ?
5. Soit \vec{y} de coordonnées (y'_1, y'_2, y'_3) dans la base \mathcal{D} . Quelles sont ses coordonnées dans la base canonique ?

3 Diagonalisation de matrice (8 points)

Soit $M = \begin{pmatrix} -3 & 4 & -2 \\ -2 & 6 & -4 \\ -1 & 4 & -4 \end{pmatrix}$, et f l'endomorphisme de \mathbb{R}^3 associé à M dans la base canonique \mathcal{B} définie dans l'exercice précédent (autrement dit, $M = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(f)$).

1. Calculer $f(\vec{u}_1)$, avec \vec{u}_1 défini à l'exercice précédent. Qu'en déduisez-vous ?
2. Calculer le polynôme caractéristique de M .
3. Trouver le spectre de M , et préciser la multiplicité des valeurs propres.
4. Déterminer les espaces propres associés aux valeurs propres 3 et -2 . Préciser leurs dimensions. Qu'en déduisez-vous ?
5. Si possible, donner une base \mathcal{C} de \mathbb{R}^3 constituée de vecteurs propres de M , et la matrice de changement de base $P_{\mathcal{B} \rightarrow \mathcal{C}}$.
6. Conclure : comment diagonaliser M , et quel résultat obtiendra-t-on ?
7. *Question bonus :*
Est-il possible de trouver une base orthonormée de vecteurs propres de M ? Justifier.